

Toutes les notions de vecteurs vues dans le plan se généralisent à l'espace, en particulier la notion de colinéarité des vecteurs.

A. Rappels :

1. Propriétés : a) $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$ est équivalent à ABDC est un parallélogramme.

b) $\overrightarrow{AA} = \vec{0}$ qui est le vecteur nul.

c) Relation de Chasles : pour tous points A, B, C, on a $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$.

d) Vecteur opposé : \overrightarrow{BA} est le vecteur opposé au vecteur \overrightarrow{AB} ; on a $\overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AB} = \vec{0}$.

e) Pour tout réel k , on définit le vecteur $k\vec{u}$ par le vecteur de même direction que \vec{u} , de norme $|k|$ fois celle de \vec{u} et de même sens que \vec{u} si $k > 0$ et de sens opposé si $k < 0$.

e) Vecteurs colinéaires : deux vecteurs sont colinéaires s'ils ont la même direction ; deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires si et seulement s'il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{u}$.

Conséquences : \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} sont colinéaires équivaut à : les points A, B et C sont alignés.

\overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} sont colinéaires équivaut à : les droites (AB) et (CD) sont parallèles.

f) Points particuliers : Les propriétés suivantes sont équivalentes :

1) I milieu du segment [AB] ; 2) $\overrightarrow{IA} + \overrightarrow{IB} = \vec{0}$; 3) $\overrightarrow{AI} = \frac{1}{2} \overrightarrow{AB}$; 4) pour tout point M, on a $\overrightarrow{MA} + \overrightarrow{MB} = 2 \overrightarrow{MI}$.

Les propriétés suivantes sont équivalentes :

1) G est le centre de gravité du triangle ABC ;

2) $\overrightarrow{GA} + \overrightarrow{GB} + \overrightarrow{GC} = \vec{0}$;

3) pour tout point M, on a $\overrightarrow{MA} + \overrightarrow{MB} + \overrightarrow{MC} = 3 \overrightarrow{MG}$.

B. Les vecteurs dans une base :

1. Repère de l'espace : Un repère de l'espace est formé d'un point O origine du repère et de trois vecteurs \vec{i} , \vec{j} , \vec{k} non coplanaires de l'espace. Notation : $(O ; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

Tout vecteur de l'espace s'écrit en fonction des vecteurs $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$;

tout vecteur \vec{u} peut s'écrire $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$; les nombres réels x, y et z sont les coordonnées du vecteur \vec{u} dans le repère $(O ; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, noté $(x ; y ; z)$.

Le repère est orthogonal si les vecteurs sont deux à deux orthogonaux ; et le repère est orthonormé si il est orthogonal et si les vecteurs sont de norme 1.

Pour tout point M de l'espace, il existe trois réels x, y, z tels que $\overrightarrow{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$.

x, y, z sont les coordonnées du vecteur \overrightarrow{OM} et les coordonnées du point M dans le repère $(O ; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

Notations : $\overrightarrow{OM} (x ; y ; z)$ ou $\overrightarrow{OM} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$.

2. Calculs dans un repère :

$\overrightarrow{AB} (x_B - x_A ; y_B - y_A ; z_B - z_A)$; $\vec{u} + \vec{v}$; $k\vec{u}$; \vec{u} et \vec{v} colinéaires si et seulement si les coordonnées sont proportionnelles.

I milieu du segment [AB] : $I \left(\frac{x_A + x_B}{2} ; \frac{y_A + y_B}{2} ; \frac{z_A + z_B}{2} \right)$.

Si le repère est orthonormé : la longueur $AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$.

Produit scalaire dans l'espace

1. Définition du produit scalaire de deux vecteurs dans l'espace :

On considère deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} quelconque de l'espace; on définit le produit scalaire des vecteurs \vec{u} et \vec{v}

par $\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\| \vec{u} + \vec{v} \|^2 - \| \vec{u} \|^2 - \| \vec{v} \|^2)$.

Propriétés : $\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\| \vec{u} \|^2 + \| \vec{v} \|^2 - \| \vec{u} - \vec{v} \|^2)$.

Dans un repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ avec $\vec{u}(x; y; z)$ et $\vec{v}(x'; y'; z')$,
alors $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' + zz'$.

Toutes les propriétés du produit scalaire en géométrie plane s'appliquent dans l'espace.

2. Propriétés du produit scalaire :

a) Propriétés élémentaires :

$$(k\vec{u}) \cdot \vec{v} = k(\vec{u} \cdot \vec{v});$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u};$$

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}.$$

$$\vec{u} \cdot \vec{u} = \| \vec{u} \|^2.$$

b) Égalités remarquables :

$$\| \vec{u} + \vec{v} \|^2 = \| \vec{u} \|^2 + \| \vec{v} \|^2 + 2 \vec{u} \cdot \vec{v};$$

$$\| \vec{u} - \vec{v} \|^2 = \| \vec{u} \|^2 + \| \vec{v} \|^2 - 2 \vec{u} \cdot \vec{v};$$

$$(\vec{u} + \vec{v})(\vec{u} - \vec{v}) = \| \vec{u} \|^2 - \| \vec{v} \|^2.$$

c) On considère alors les points A, B et C définis par $\overrightarrow{AB} = \vec{u}$ et $\overrightarrow{AC} = \vec{v}$. Le point H est le projeté orthogonal de C sur la droite (AB).

Alors le produit scalaire des deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} est égal à :

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = AB \times AH$ si les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AH} sont de même sens;

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = -AB \times AH$ si les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AH} sont de sens contraire.

De plus, $\vec{u} \cdot \vec{v} = \| \vec{u} \| \times \| \vec{v} \| \cos(\vec{u}; \vec{v}) = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$.

3. Orthogonalité dans l'espace :

3. 1. Orthogonalité de deux vecteurs :

Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux si l'un est nul ou si l'angle de vecteurs $(\vec{u}; \vec{v})$ est égal à $\frac{\pi}{2}$ [π].

Dans ce cas, $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.

Réciproquement, si $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$, alors l'un des vecteurs est nul ou ils sont orthogonaux.

3. 2. Orthogonalité de deux droites :

Deux droites (d) et (d') de vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} sont orthogonales si et seulement si $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.

3. 3. Orthogonalité d'une droite et d'un plan :

On considère une droite (d) de vecteur directeur \vec{u} et un plan P de l'espace.

La droite (d) est orthogonale au plan P si et seulement si pour tous points M et N distincts de P,

$\vec{u} \cdot \overrightarrow{MN} = 0$, si et seulement si pour tout vecteurs directeurs \vec{v} et \vec{v}' non colinéaires de P,

$\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ et $\vec{u} \cdot \vec{v}' = 0$.

5. Géométrie analytique :

Dans ce paragraphe, on considère un repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ de l'espace.

Si les coordonnées de \vec{u} sont $\vec{u}(x; y; z)$ alors $\| \vec{u} \| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

Soient $A(x_A; y_A; z_A)$ et $B(x_B; y_B; z_B)$ deux points de l'espace.

Alors la distance $AB = \| \overrightarrow{AB} \| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$.

Équation d'une sphère de l'espace :

Une sphère de centre $\Omega(a; b; c)$ et de rayon R est l'ensemble des points $M(x; y; z)$ de l'espace tel que $\Omega M = R$.

Soit $(x - a)^2 + (y - b)^2 + (z - c)^2 = R^2$.